METHOD AND APPARATUS FOR MEASURING PARTICLE

Publication number: JP7301595 (A) Publication date: 1995-11-14 Inventor(s): OGINO SHINICHI

Applicant(s): TOA MEDICAL ELECTRONICS Classification:

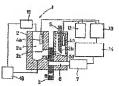
- international: G01N15/12; G01N15/10; (IPC1-7): G01N15/12 - European: G01N15/12C

Application number: JP19940095206 19940509 Priority number(s): JP19940095206 19940509

Abstract of JP 7301595 (A)

PURPOSE:To provide a method and an apparatus for measuring a particle with high accuracy by an electric resistance variation detecting method in which a through hole can be arranged rapidly and easily at a measuring position a by simplifying the replacement of a sliding board.

CONSTITUTION: The particle measuring apparatus
1 comprises a sliding board 3 having detection holes 8-11 for passing a sample suspension disposed between sample containers 2, and a pair of electrodes 4a, 4b. The detection holes 8-11 comprise a group of through holes having a plurality of different selectable apertures. When a driver 7 is actuated to locate one of the detection holes 8-11 at a position corresponding to a communication hole 2c, 2d, the distribution of particle size is measured and analyzed based on the electric impedance of the sample suspension at the time of passing through the detection hole.



Also published as:

T EP0682241 (A1)

EP0682241 (B1)

I US5623200 (A)

CN1120668 (A)

T CN1095078 (C)



Data supplied from the esp@cenet database — Worldwide

(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平7-301595 (43)公開日 平成7年(1995)11月14日

(51) Int.Cl.4 G01N 15/12 識別配号 庁内整理番号 FΙ

技術表示循所

審査請求 未請求 請求項の数8 OL (全8頁)

(21)出酶番号

特爾平6-95206

(22) 出題日

平成6年(1994)5月9日

(71)出廢人 390014960

東亜医用電子株式会社

兵庫県神戸市中央区港島中町7丁目2番1

(72) 発明者 萩野 眞一

神戸市中央区港島中町7丁目2番1号 東

亜医用電子株式会社内

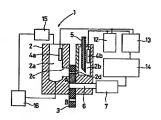
(74)代理人 弁理士 野河 信太郎

(54) 【発明の名称】 粒子測定装置およびその粒子測定方法

(57) 【要約】

【目的】 擅動板の交換を簡略化して貫通孔を迅速かつ 容易に測定位置に配置可能であるとともに高い測定精度 を有する電気抵抗変化検出法による粒子測定装置および その粒子測定方法を提供する。

【構成】 粒子測定装置1は、試料容器2の間に配置さ れ試料製機液が消湯可能な輸出4.8~11を有する措動 板3と、一対の電極4a。4bとを備え、摂動板3の検 出孔8~11が選択可能な異なる複数の口径を有する質 通孔群から形成されている。駆動装置7の駆動により検 出孔8~11のうちの1つが連週孔2c、2dと対応す る位置にあるとき、試料懸濁液が検出孔を通り抜ける際 の電気インピーダンスに基づき粒径分布が測定解析され る。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 2つの試料容器の間に摺動可能に配置さ れ試料懸濁液が前記双方の試料容器間を通過可能な貫通 孔を有する擅動板と、

前記双方の試料容器内に配置され試料容器に搬送される 試料懸濁液と接触可能な一対の電極とを備え、

これらの電極により、試料懸濁液が貫通孔を通過する際 に生じる電気インピーダンスを測定し、その電気インピ ーダンスに基づき試料懸濁液中の粒子を測定する粒子様 定装置であって、

前記擅動板の貫通孔が、選択可能な異なる複数の口径を 有する黄通孔群から形成されてなる粒子測定装置。

【請求項2】 貫通孔が、摺動板において略同心円上に 配置され、外部から回転駆動されることにより貫通孔を 選択可能とする請求項1記載の粒子測定装置。

【糖求項3】 普通孔が、機動板において終一触方向に 配置され、外部から一軸方向に移動されることにより黄 通孔を選択可能とする請求項1記載の粒子測定装置。 【請求項4】 摺動板の貫通孔が、開口両端部に外方に 向かって拡大したテーパ面をそれぞれ有する請求項1記 20 載の粒子測定装置。

【謝求項5】 摺動板の少なくとも賞頑孔穿設部分が、 ルピーまたはセラミックスからなる請求項1記載の粒子 测定装置。

【請求項6】 摺動板が、試料容器と密着する凸部を備 え、質通孔はその凸部に形成されてなる糖求項1記載の 粒子測定裝置。

【請求項7】 2つの試料容器の間に配置された援助板 に形成された第1貫通孔に試料整濁液を通過させ、その 際に生じる電気インピーダンスを測定し、その電気イン 30 ピーダンスの変化に基づき試料懸濁液中の粒子を測定す る第1測定丁程と、

試料懸濁液を摺動板に形成された第2貫薄孔に通過さ せ、その際に生じる電気インピーダンスを測定し、その 電気インピーダンスの変化に基づき試料緊滞液中の粒子 を測定する第2測定工程とを備え、

さらに、前記第1測定工程と第2測定工程との間に、第 1 測定工程の測定結果にもとずき第1貫通孔と異なる口 径を有する質透孔群のうちの1つを第2質適孔として選 択し、摺動板を摺動させることにより試料懸測液の通路 40 を第1貫通孔から第2貫通孔に切り替える貫通孔選択切 **替工程を具備してなる粒子測定方法。**

【請求項8】 第2測定工程で選択された第2貫通孔 が、第1貫通孔より小さい口径となる請求項7記載の粒 子测定方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分析】この発明は粒子測定装置およびそ の粒子測定方法に関し、さらに詳しくは、血球、ラテッ を貫通孔に流し電気インピーダンスの変化に基づき試料 懸濁液中の粒子を測定する電気インピーダンス変化検出 法に基づく粒子測定装置およびその粒子測定方法に関す る.

[00002]

【従来の技術】従来、血液中の血球、あるいはセメント の粉、ラテックス等の工業用粒子の粒径分布を測定する には、通常、電気抵抗変化検出法による粒径分布測定が 行われている。この測定は、例えば、米国特許第378 10 3376号公報で開示されているように、試料整濁液が 通過可能な貫通孔を有する摺動板を試料容器の連通部に 配置し、貫通孔を通過する粒子を測定し解析するもので ある。粒子が貫通孔を通過する際に発せられる信号のパ ルス数により粒子の個数を、そのパルス高さにより粒子 の容積をそれぞれ測定し粒径分布が求められる。上記開 示例では、1枚の摺動板において1つの貫通孔が形成さ れている。

【0003】電気抵抗変化検出法では、試料懸濁液の粒 子が貫通孔を通過する際の電気抵抗の変化を測定するた め、検出される信号の強度が粒子の体積と直線的な比例 関係を持っている。しかし、貫通孔の直径により測定で きる粒子の大きさが制限される。たとえば、粒子の大き さが貫通孔の直径の1/80以下になると粒子からの信 号とノイズの区別が困難になる。逆に、粒子が大き過ぎ ると検出孔が詰まり粒子の通過が阻害される。したがっ て、正確な例定が不可能になる。このため、広い粒径分 布を有する試料を測定しようとすれば、異なる直径の質 選孔を有する摂動板を準備する必要がある。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】上記した従来の電気抵 抗変化検出法による粒径分布測定では、選択された貫通 孔を有する振動板を手動で一枚ずつ取り外し交換せねば ならない。このため、操作が煩雑となり測定の迅速化の 障害となっている。

【0005】この発明の目的は、摺動板の交換を簡略化 して貫通孔を迅速かつ容易に測定位置に配置可能な重気 抵抗変化検出法による粒子測定装置およびその粒子測定 方法を提供するとともに、高い測定精度を有する電気抵 抗変化検出法による粒子測定装置およびその粒子測定方 法を提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】この発明にかかる粒子測 定装置は、2つの試料容器の間に摺動可能に配置され試 科懸濁液が双方の試料容器間を通過可能な黄通孔を有す る摺動板と、双方の試料容器内に配置され試料容器に搬 送される試料懸漢液と接触可能な一対の電極とを備え、 これらの電極により、試料懸濁液が貫通孔を通過する際 に生じる電気インピーダンスを測定し、その電気インピ ーダンスに基づき試料懸濁液中の粒子を測定する粒子測 クス、セメント等の粒子の測定を対象とし、試料懸濁液 50 定装置であり、摺動板の貫通孔が、選択可能な異なる棒

数の口径を有する貫通孔群から形成されている。

【0007】ここで、貫通孔は、摺動板において略同心 円上に配置され、外部から回転駆動されることにより世 通孔を選択可能な構成であってもよい。また、賞通孔 は、指動板において略一軸方向に配置され、外部から一 **軸方向に移動されることにより貫通孔を選択可能な構成** であってもよい。

【0008】擅動板の貫通孔は、開口両端部に外方に向 かって拡大したテーパ面をそれぞれ有しているのが好ま しい。これにより、黄通孔の第口縁部に対する過度の電 10 界の集中が防止されるという利点が得られる。ここでい うテーパ面とは、断面形状が直線となるよう整形された C面、断面形状が曲線となるよう整形されたR面あるい は放物面を含んでいる。揺動板の少なくとも責誦孔穿殺 部分は、ルピーサファイアまたはセラミックスからなる のが好ましい。これにより、きれいな孔加丁が可能とな り精度の高い貫通孔を形成できるという利点が得られ る。摺動板の全体を上記材料で構成してもよいし、音通 孔穿設部分のみを上記材料で構成してもよい。 摺動板 は、試料容器と密着する凸部を備え、普通孔はその凸部 20 に形成されるのが好ましい。これにより、摺動板と試料 容器との接触面積が減り摺動時の摩擦および摩耗が低減 されるという利点が得られる。

【0009】この発明にかかる粒子測定方法は、2つの 試料容器の間に配置された摺動板に形成された第1 黄道 孔に試料懸濁液を通過させ、その際に生じる電気インピ ーダンスを測定し、その電気インピーダンスの変化に基 づき試料整濁液中の粒子を測定する第1測定工程と、 試 料懸濁液を摺動板に形成された第2貫通孔に通過させ、 その際に生じる電気インピーダンスを測定し、その電気 30 インピーダンスの変化に基づき試料懸濁液中の粒子を護 定する第2測定工程とを備え、さらに、第1測定工程と 第2測定工程との間に、第1測定工程の測定結果にもと ずき第1貫通孔と異なる口径を有する貫調孔群のうちの 1 つを第2首請孔として選択し、掲動板を掲動させるこ とにより試料懸濁液の通路を第1貫通孔から第2貫通孔 に切り替える貫通孔選択切替工程を具備してなる。この 粒子測定方法は、第2測定工程で選択された第2貫通孔 が、第1番通孔より小さい口径となるのが好ましい。こ れにより、大径粒子から小径粒子までを順次段階的に測 40 定できるという利点が得られる。

[0010]

【作用】この発明にかかる粒子測定装置により粒子測定 を行うには、まず、2つの試料容器の間に配置された指 動板に形成された第1貫通孔に試料懸濁液を消過させ、 その際に生じる電気インピーダンスを測定し、その電気 インピーダンスの変化に基づき試料懸濁液中の粒子を瀕 定する (第1測定工程) 、次に、第1測定工程の測定結 果にもとずき第1貫遜孔と異なる口径を有する貫通孔群 させることにより試料懸濁液の通路を第1貫通孔から第 2貫通孔に切り替える(貫通孔選択切替工程)。

【0011】次に、試料整濁波を摺動板に形成された第 2貫通孔に通過させ、その際に生じる電気インピーダン スを測定し、その電気インピーダンスの変化に基づき試 料懸濁液中の粒子を測定する (第2測定工程)。 責選孔 選択切替工程を第2貫通孔が第1貫通孔より小さい口径 となるよう設定すれば、広い粒径分布を有する粒子の測 定を迅速に行える。

【0012】この発明にかかる粒子測定装置では、貫通 孔を外部から回転駆動すること、あるいは外部から一輪 方向に移動することにより、貫通孔を容易に交換でき広 範囲にわたる粒径分布を迅速に測定できる。また、黄通 孔の閉口両端部に外方に向かって拡大したテーパ面をそ れぞれ形成すれば過度の電界の集中が防止され、測定の 精度が向上する。また、摺動板の少なくとも貫通孔穿設 部分をルビーサファイアまたはセラミックスから形成す ると精度の高い黄道孔を形成できる。また、指動板は、 試料容器と俯着する凸部を備え、貫通孔はその凸部に形 成されるよう構成すれば、摺動板と試料容器との接触面 積が減り指動時の摩擦および摩耗が低減される。

[0013]

【実施例1】図1は、この発明の一寒施棚による粒子欄 定装置を示す。粒子測定装置1は、試料容器2と、摺動 板3とから主に構成されている。試料容器2は、2つの 容器2a、2bからなり、各容器2a、2bの下部に は、互いに対向する連通孔2c, 2dが形成されてい る。また、各容器2 a, 2 bの内部には、極板4 a およ び4bからなる一対の電極4が配置されている。さら に、一方の容器2b内には、試料吸引管5が挿入されて いる。

【0014】 擅動板3は、図2に示すように、外径40 mm、厚み5mmのルビーまたはセラミックスを材料と する円板であり、中心の孔3 aには、駆動軸6を介して 駆動装置7が取り付けられている。駆動装置7は、ステ ッピングモータあるいはDCモータ等のモータである。 預動板3の同心円上には口径の異なる質消孔としての4 つの検出孔8~11が略等距離に配置されている。検出 孔8~11のそれぞれの口径/粒子測定領域は、検出孔 8が3mm/150~1200μm、検出孔9が800 μm/40~320μm、検出孔10が200μm/1 0~80 μm、検出孔11が50 μm/2、5~20 μ mである。

【0015】 擅動板3は、検出孔8~11が連通孔2 c、2dに対応するよう容器2a、2bの間に掲動可能 に配置されている。これにより、駆動装置7の駆動によ る摺動板3の変位により検出孔8~11が連通孔2c. 2 d と対応する位置にあるとき、2つの容器2a、2b は連通する。極板4a, 4bには、電源12、信号検出 のうちの1つを第2貫通孔として選択し、摺動板を摺動 50 装置13及び粒径解析装置14が接続されている。ま

た、容器2a内には、試料容器2内に充填された試料を 流動させるための流体制御装置15が接続されている。 流体制御装置15には、試料受引管5およびろ過装置1 6が接続されている。

【0016] 液体制御装置 15は、阪示したい制御窓の 駆動により放射物器 2内に充填された試料を、試料吸引 管ちを力して勢器 2 角側に変引することができ、また、 図示しない制御部の駆動により試料容器 2 内に充填された た試料を、3 進設置 1 6 に導くことにより試料の数径を 超えることができる。なお、超数級 3 の機切えは 任意 の の 1 数で設定することができる。上配のように等回転角 運動で回転するモータを用いる場合には2 2 1 2 個の異 なる1程を在する検出用影が環ましい。

【0017】この実施例の粒子測定装置1は、以下の操 作により測定を行う。なお、図3はその測定手順をしめ すフローチャートである。まず、ステップS1において 初期設定が行われる。次に、ステップS2において対象 とする試料の粒径に対応する検出孔8~11の1つを要 択し連通孔2 c、2 dと対応する位置に変位させる。こ こでは、検出孔8~11の内で最も大きい口径を有する 20 検出孔8(口径3000μm)を選択する。検出孔8~ 11のうちの1つを所定位置に正しく設置させるための 設置手段およびその設備位置を検知する検知手段は公知 のものを用いることができる。例えば、掲動板3の原点 を当接部材とマイクロスイッチの組み合わせで検知し、 **複動板3の回転角を駆動装置7であるモータのステップ** 数で読み取ったり (ステッピングモータの場合) 、モー 夕に設けられたロータリーエンコーダで読み取ったりす ることにより、正しい位置に設置できる。

[0018] 次に、ステップら2において試料容器2月 30 に別定の対象となる懸海統試料を約10m1元填し、液 体制再接置15を駆動させることによりこの試料を、試 料吸引管5を介して容器20に吸引する。これにより、 試料は続出れ8を運り並ける。なお、整理20に吸引さ れた試料は接換1所8を運り並ける。なお、整理20に吸引さ

【0019】 ステップS4では、検出孔8を通り抜ける 厳の試料の粒子が前定・解析される。ここでは、検出孔 を適り抜ける最の試料の起子が放けルス度として、試 料粒子の容像がパルス高さとして、電極4を介して信号 検出装置13で検出され粒無解が装置14によって数セの 分布が測定解析される。検出孔8による粒低分布の測定 解析結果は、例えば、図4で売したように、グラフとなって表示画面に表示される。(この解析例では、粒径が おおよそ160μm以下の粒子も存在することが予想さ れる。)

【0020】次に、ステップS5ではステップS4における転径分布の機定結果により、300μ四以下の数径を有する粒子が測定されたか否かを機定者が判断する。300μ四以下の数径を有する粒子が測定された場合には、ステップS5からステップS6に移行し、試料の560

選をおこなうか否かを親定者が判断する。試料のろ過を 行う場合には、ステップSアにおいて試料のろ過を行 う。試料のる遊が終了するとステップSアからステップ S2に移行し、より口径の小さい検出孔の設定を行える よう複動板3を回転させる。ここでは、検出孔8を検出 A9に切り換える。以下同様に親定を行い、より口径の 小さい検出孔の設定を概求行う。

【0021】ステップS6において試料のろ過をおこなうと測定者が判断した場合には、ステップS8からステップS8に移行する。ステップS8では試料のろ過を行わずに再度試料の測定を行うか布かを判断する。ステップS8での判断がYESの場合には、ステップS2へ参行する。また、ステップS8での判断がNESの場合には、ステップS9に移行し測定を有するを力測定されない場合およびステップS8での判断がNOの場合には、ステップS9に移行し測定を終了するか予かを測定すが明まる。試料の測定を終了すると判断した場合は、試料容器2の洗浄等を行った後、測定を終了する。試料の測定を終了しない場合は、式料で30にある。以外の測定を終了しない場合は、ステップS9からステップS1に移行する。は料の測定を終了しない場合は、ステップS9からステップS1に移行する。なお、後出孔9~11を設定した記測定操作にも得られた数金分布の測定解析結果のそれぞれの一例を図5~7に示す。

[0022]

【実施例2】実施例1では、播動板3の検出孔8~11 が、両端まで同径で形成したが、図8~11に示すよう に、検出孔18~21の開口両端部に外方に向かって拡 大したテーパ面18a~21aをそれぞれ形成してもよ い。テーパ面18a~21aはこの場合、C面、すなわ ち、断面形状が直線で整形された面であって同一の傾斜 角を有し、好ましくは30~60°、より好ましくは4 5°である。また、テーパ南18a~21aをR雨、す なわち、断面形状が曲線で整形された面で形成してもよ い。この場合、R面の曲率半径は検出孔の口径によって 異なるが、半径10~50μmが好ましい。また、図1 0で示すように、検出孔の長さに対する口径の比D/L を、1/1. 2~1. 4となるよう形成することが望ま しい。ここで、D/Lが大きすぎると開口部の電界の形 成が不均一となり粒子の容積とパルス高さの比例関係が 成立しにくくなる。また、D/Lが小さすぎると、検出 孔内に複数の粒子が入ってくるという問題がある。

[0023]

【実施例3】実施例1では、擅動板3の検出孔8~11 の穿股両を平賦に形成したが、図12および図13に示 すように、検出孔の関ロ周辺部の擅動板22主応圧由 部222を形成してもよい、この場合、凸部22をは円 環状となる。これにより、裡動板3と試料容器2との接 低両積を小さくして灌動時の映象および弊純を低減する ことができる。なお、凸部22aの高さは、0.1~1 mm程度が呼ましい。

[0024]

【実施例4】実施例1では、摺動板3を外部から回転駅 動されることにより検出孔を選択可能な構成としたが、 図14及び15に示すように、摺動板30を略矩形に形 成して、検出孔31~34を擅動板30に略一軸方向に 配置し外部から一軸方向に移動されることにより、輸出 孔31~34を選択可能な構成とすることができる。こ こでは、検出孔31~34は摺動板30の長手方向に口 径の順に形成されている。 摺動板30を一軸方向に移動 させる駆動装置は、例えば、DCモータの回転軸にカッ プリングを介してボールネジを接続し、このボールネジ 10 【0029】 に係合された移動子に軸10を接続する構成が可能であ る (図示せず)。このような構成により、実施例1に記 載した測定手順で試料の粒径分布の測定及び解析ができ

7

【0025】 掲動板30は、図17および18に示すよ うに、検出孔31~34の閉口両端部に外方に向かって 拡大したテーパ面 (C面またはR面) 31a~34aを それぞれ形成してもよい。ここでは、テーパ面318~ 34 aは、傾斜角約45°のC面で形成され、各テーパ 面31a~34aは、前記と同様にD/Lが1/1.2 20 移動させることにより順次段階的に任意の検出孔を測定 ~1. 4となるよう形成されている。これにより、検出 孔8~11の際口縁部に対する電界の過度の集中が防止 される。さらに、前配検出孔31~34の検出孔の腕口 周辺部の摺動板30主面上に連続する直線状の凸部30 aを形成してもよい。これにより、摺動板30と試料容 器2との接触面積を小さくして摂動時の底格および底紙 を低減することができる。

[0026]

【実施例 5】実施例 1 では、試料の流れを概略水平方向 としたが、ここでは図20に示すように、測定粒子の周 30 脚をシース液とよばれる粒子を含まない液で切みこんだ 後に、流体力学的収束力を利用して粒子を一列に並べて 測定する、いわゆる、シースフロー方式の電気抵抗変化 検出法による粒子測定装置の一構成例を示す。

【0027】従来、電気抵抗変化検出法の欠点として検 出孔を粒子が通過する際の検出孔内の通過位置によって 検出信号の強度に差が生じたり、検出孔を複数の粒子が 接近して通過すると2個以上の粒子が通過したにもかか わらず1個の粒子として判断されたりすること、およ び、検出孔通過後に流速が急激に低下するという構造上 40 の問題から検出孔を通過した粒子が検出用細管周辺に滞 留しノイズの原因になる場合があること等の試料粒子の 検出孔内での近接通過が問題となっている。ここでは、 シースフロー方式を適用して試料粒子の検出孔内での近 接通過を抑えるよう構成したものである。

【0028】試料制御装置35で調整された懸濁液試料 は、試料ノズル36から吐出されて輸出孔を循渦した 後、試料吸引管37によって回収される。シースフロー 検出法の場合、フロントシース流入口38からシース被 出用細管部に流入している。試料ノズル36から吐出さ れた懸濁液試料はフロントシース液に包まれながら徐々 に収束され、検出孔39を通過する際には、粒子が一列 に並んだ状態になる。また、検出孔39を通過した粒子 を開囲から包みこんで試料吸引管37に導くパックシー ス液をパックシース流入口40から導入する。これによ り、検出孔39を消滅した粒子が液球の急滞な低下によ り検出引39周辺に滞留するという問題点が改善でき

【実施例6】上記した実施例1~5では、駅助装置を用 いて擅動板を移動させる構成を示したが、ここでは図2 1. 22に示すように、攜動板を手動で変位させること により、検出孔を選択できる構成を示す。 図21では、 摺動板3を軸41を介して軸受け42に回転可能に支持 し、さらに、控動板3には、操作者が手動で回転させる ための把手43が形成されている。図22では、掴動板 30に把手44が形成されている。これにより、操作者 は、把手43を回転し、あるいは把手44を一輪方向に 位置に配置することができる。検出孔の位置調節は、例 えば、回転用あるいは直線用のエンコーダを用いて孔の 位置情報をモニタリングしながら行うことができる。ま た、検出孔の位置決めは付勢されたボールを有するボー ルプランジャと、このボールを係止するくぼみとの組み 合わせでより確実に行うことができる。

【0030】これらの実施例では、擅動板3を外部から 回転駆動することにより、あるいは、擅動板30を一軸 方向に移動させることにより検出孔8~11、18~2 1、あるいは31~34を順次交換できる。このため、 迅速かつ容易に貫通孔を測定位置に配置することができ る。粒径分布が広範囲にわたる測定の場合には、特に有 効である。

[0031]

【発明の効果】この発明の請求項1にかかる粒子測定装 置によれば、摺動板の貫通孔が、選択可能な異なる複数 の口径を有する黄満孔群から形成されているので、富満 孔を迅速かつ容易に測定位置に配置できる。この発明の 請求項2にかかる粒子測定装置によれば、貫通孔が指動 板において略同心円上に配置され、外部から回転駆動さ れることにより貫通孔を選択できるので、貫通孔を迅速 かつ容易に測定位置に配置できる。

【0032】この発明の請求項3にかかる粒子測定装置 によれば、黄通孔が摺動板において略一軸方向に配置さ れ、外部から一軸方向に移動されることにより貫通孔を 選択できるので、賞通孔を迅速かつ容易に測定位置に配 置できる。この発明の請求項4にかかる粒子測定装置に よれば、摺動板の貫通孔が、閉口両端部に外方に向かっ て拡大したテーパ面をそれぞれ有しているので、黄涌孔 が流入し試料ノズル36の周囲を包み込むようにして検 50 の閉口両端部に対し電界が均一に形成され、高い測定緒

度を得ることができる。

【0033】この発明の請求項5にかかる粒子測定装置 によれば、樹動板の少なくとも貫通孔穿鞭部分が、ルビ 一またはセラミックスで構成されているので、きれいな 孔加工が可能となり、高い測定機度を得ることができ る。この発明の請求項6にかかる粒子測定装置によれ ば、摺動板が、試料容器と密着する凸部を備え、貫通孔 はその凸部に形成されているので、摺動板と試料容器と の接触面積が減り摺動時の厳格および厳新が低減され る。このため、高い測定精度を長期にわたり維持するこ 10 の実施例を示す正面図。 とができる。

【0034】この発明の請求項7にかかる粒子測定方法 によれば、第1測定工程と第2測定工程との間に、第1 測定工程の測定結果にもとずき第1貫通孔と異なる口径 を有する質通孔群のうちの1つを第2貫通孔として選択 し、推動板を推動させることにより試料整備液の流路を 第1貫通孔から第2貫通孔に切り替える貫通孔選択切替 工程を設けたので、責通孔を迅速かつ容易に測定位置に 配置できる。この発明の請求項8にかかる粒子測定方法 によれば、第2測定工程で選択された第2貫通孔が、第 20 1貫通孔より小さい口径となっているので、粒径分布に 応じて黄通孔を順次段階的に交換する操作が容易となり 迅速な測定が可能となる。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の一実施例による粒子測定装置の概略 構成図。

【図2】その粒子測定装置における摺動板の正面図。

【図3】その粒子測定装置の測定方法を示すフローチャ

【図4】図3の測定方法により得られた粒径分布の測定 30

解析結果の一例となるグラフ。 【図5】図3の測定方法により得られた粒径分布の測定 解析結果の一例となるグラフ。

【図6】図3の測定方法により得られた粒径分布の測定 解析結果の一例となるグラフ。

【図7】図3の測定方法により得られた粒径分布の測定 解析結果の一例となるグラフ。

【図8】その粒子測定装置における摺動板の他の実施例 を示す正面図。

【図9】図8の衝動板の傾面図。

【図10】図9の一部拡大図。

【図11】図8の摺動板を使用した粒子測定装置の概略 構成図。

【図12】その粒子測定装置における摺動板のさらに他

【図13】図12の摺動板の側面図。

【図14】粒子測定装置の他の実施例を示す機略構成

【図15】図14の粒子測定装置における摺動板の正面

【図16】その推動板の他の実施例を示す正面図。

【図17】図16の擅動板の側面図。

【図18】図16に対応する摺動板のさらに他の実施例 を示す正面図。

【図19】図18の摺動板の側面図。

【図20】この発明のさらに他の実施例による粒子測定 装置の概略構成図。

【図21】この発明のさらに他の実施例による摺動板の 正面新面図。

【図22】この発明のさらに他の実施機による物動板の 斜视网。

【符号の説明】

粒子測定装置

試料容器

3, 17, 22, 30 摺動板

4a, 4b 電極

8~11, 31~34 検出孔(質通孔)

18a~21a, 31a~34a テーパ面

22a, 30a 凸部

